

### 1.2 МЕХАНИЗМЫ ЛИНЕЙНОГО ПЕРЕМЕЩЕНИЯ, ТИПОРАЗМЕРЫ

Механизмы линейного перемещения (сервомеханизм, прямоходный механизм, электромеханический привод линейного движения, actuator, МЭП) с малым усилием подразделяются на категории:

- Механические приводы с трапецеидальной передачей;
- Механические приводы с шариковинтовой передачей (ШВП).

#### МАЛЫЕ МЕХАНИЗМЫ

# Трапецеидальная передача Рабочий цикл

15% по 10 мин 30% по 10 мин

## тип усилие скорость

LMR 01  $F_{max} = 1300 \text{ H}$   $V_{max} = 52 \text{ mm/cek}$ LMR 02  $F_{max} = 3000 \text{ H}$   $V_{max} = 40 \text{ mm/cek}$ LMR 03  $F_{max} = 6000 \text{ H}$   $V_{max} = 25 \text{ mm/cek}$ 

LMI 02  $F_{max} = 750 \text{ H}$   $V_{max} = 19 \text{ мм/сек}$  LMP 03  $F_{max} = 280 \text{ H}$   $V_{max} = 190 \text{ мм/сек}$  UAL 0  $F_{max} = 390 \text{ H}$   $V_{max} = 600 \text{ мм/сек}$ 

Шариковинтовая передача Рабочий цикл 50% по 10 мин 100% по 10 мин

тип усилие скорость

CLB 25  $F_{max} = 5000 \text{ H}$   $V_{max} = 125 \text{ mm/ce} \text{K}$ CLB 27  $F_{max} = 7000 \text{ H}$   $V_{max} = 58 \text{ mm/ce} \text{K}$ 

UBA 0  $F_{max} = 420 \text{ H}$   $V_{max} = 500 \text{ MM/cek}$ 

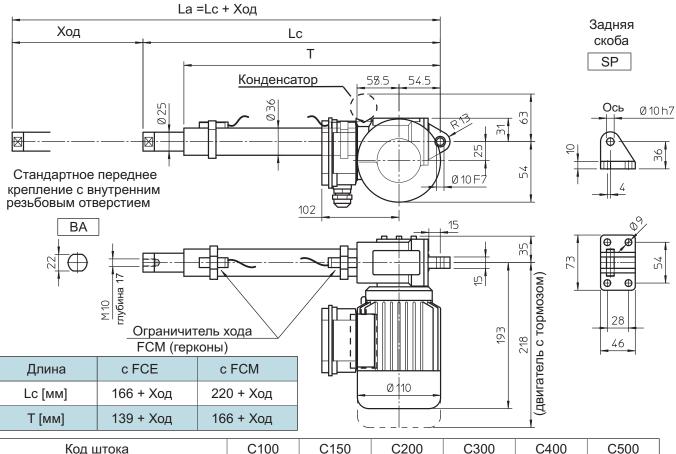
МОТОР РЕДУКТОР(ОБОРОТНЫЙ) вращающийся выходной вал

MR 15 Mt = 3 H\*M n = 520 об./мин MR 31 Mt = 15 H\*M n = 185 об./мин MR 40FC Mt = 15 H\*M n = 185 об./мин

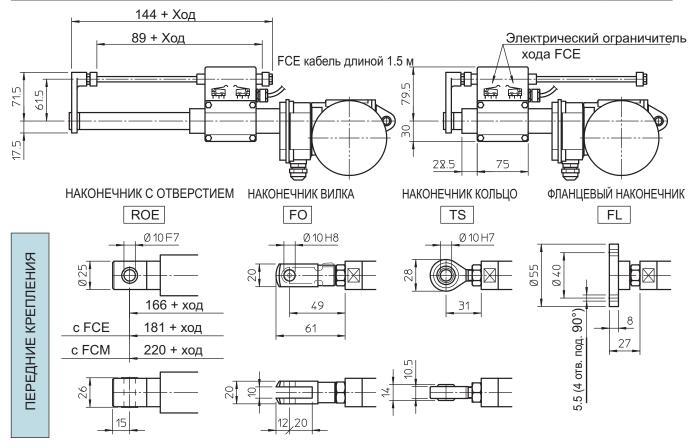


## ЛИНЕЙНЫЕ МЕХАНИЗМЫ ATL 10 с AC двигателями

#### ГАБАРИТНЫЕ РАЗМЕРЫ



Код штока	C100	C150	C200	C300	C400	C500
Рабочая длина хода с FCE [мм]	100	150	200	300	400	500
Рабочая длина хода с FCM [мм]	73	123	173	273	373	473





## ЛИНЕЙНЫЕ МЕХАНИЗМЫ ATL 10 с AC двигателями

#### ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

- Нагрузка при сжатии до 5 000 Н
- Нагрузка при растяжении до 4 000 Н
- ■Линейная скорость до 140 мм/с
- ■Стандартная длина штока: 100, 150, 200, 300, 400, 500 мм (для других / более длинных ходов штока свяжитесь с нами)
- •Корпус и заднее крепление из алюминиевого сплава, с бронзовой втулкой
- •Внешняя труба из анодированного алюминия
- ■Шток из хромированной стали допуск f7
- •Стандартное переднее крепление ВА или наконечник с отверстием ROE из нержавеющей стали AISI 303 с бронзовой втулкой
- •Электродвигатель переменного тока АС 3-фазный или 1-фазный (характеристики двигателя см. стр. 70)
- Рабочий режим с тах нагрузкой: 30% за 10 мин. при (-10...+40) °С
- •Стандартная защита IP55 (IP54 с тормозом)
- •Стандартное положение двигателя, как показано на эскизе (правостороннее, код RH)
- дополнительного обслуживания

#### ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ УСТРОЙСТВА

- Различные передние крепления
- Шток из нержавеющей стали (код SS)
- Задняя скоба (код SP)
- Защита от механической перегрузки, предохранительная муфта (код FS)
- Электродвигатель с тормозом
- Два регулируемых концевых магнитных выключателя (код FCM)
- Дополнительные выключатели для промежуточных положений
- Электромеханический ограничитель штока для линейной скорости до 30 мм/с (код FCE)

(Технические данные см. стр. 72)

#### ОПЦИИ:

- •Двигатель с противоположенной стороны (левостороннее, код LH)
- ■Механизм заправлен высокоресурсной смазкой и не требует ■Тыловое крепление повернуто на 90°(код RPT 90)

ХАРАКТЕРИСТИКИ с АС 3-фазным 50 Гц 230/400 В или 1-фазный 50 Гц 230 В

· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·							
1-заходный трапецеидальный винт Tr 14 4							
Отношение	Двигатель 0.09	кВт - 4 полюса	Двигатель 0.12 кВт - 2 полюса				
Отношение	Усилие [Н]	Скорость [мм/с]	Усилие [Н]	Скорость [мм/с]			
RH1	1750	23	1250	47			
RV1	2620	15	1860	30			
RN1	4490	7.5	3230	15			
RL1	5000	3.5	5000	7.5			
RXL1	5000	2	5000	3.5			

2-заходный трапецеидальный винт Tr 14 8 (P4)							
0=110111011140	Двигатель 0.09	кВт - 4 полюса	Двигатель 0.12 кВт - 2 полюса				
Отношение	LOAD [N]	SPEED [mm/s]	LOAD [N]	SPEED [mm/s]			
RH2	1070	47	790	93			
RV2	1620	30	1180	60			
RN2	2880	15	2080	30			
RL2	4800	7.5	3520	15			

3-заходный трапецеидальный винт Tr 14 12 (P4)							
Отношение	Двигатель 0.09	кВт - 4 полюса	Двигатель 0.12 кВт - 2 полюса				
Отношение	LOAD [N]	SPEED [mm/s]	LOAD [N]	SPEED [mm/s]			
RH3	800	70	560	140			
RV3	1210	45	860	90			
RN3	2190	22	1540	45			
RL3	3680	11	2680	22			

#### Условия самоблокировки

Информация о статической самоблокировки с нагрузкой на сжатие и растяжение на стр. 68.

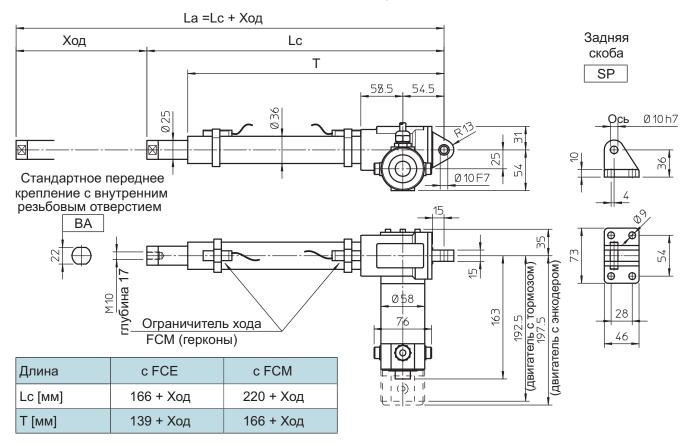
#### ПРИМЕР ЗАКАЗА

ATL 10	RL1	C200	AC 230/400 B	FCM			
Серия и размер	Отноше- ние	Ход штока	Двигатель	Ограничители хода штока	 олнитель стройств	Ог	іции

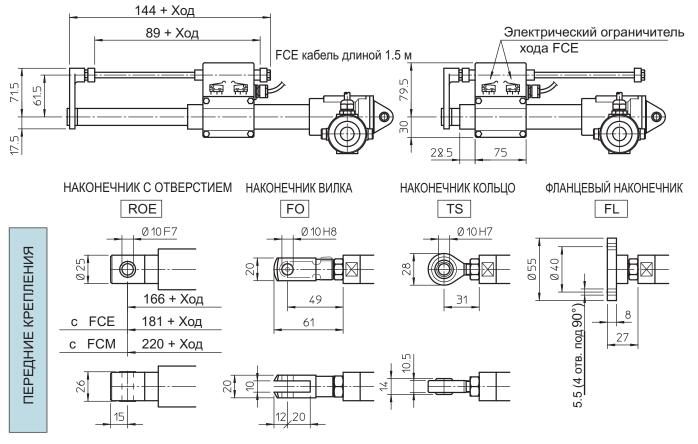


## ЛИНЕЙНЫЕ МЕХАНИЗМЫ ATL 10 с DC двигателями

#### ГАБАРИТНЫЕ РАЗМЕРЫ



Код штока	C100	C150	C200	C300	C400	C500
Рабочая длина хода с FCE [мм]	100	150	200	300	400	500
Рабочая длина хода с FCM [мм]	73	123	173	273	373	473





## ЛИНЕЙНЫЕ МЕХАНИЗМЫ ATL 10 с DC двигателями

#### ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

- Нагрузка при сжатии и растяжении до 4 000 Н
- •Линейная скорость до 150 мм/с
- ■Стандартная длина штока: 100, 150, 200, 300, 400, 500 мм (для других / более длинных ходов штока свяжитесь с нами)
- •Корпус и заднее крепление из алюминиевого сплава, с бронзовой втулкой
- •Внешняя труба из анодированного алюминия
- ■Шток из хромированной стали допуск f7
- •Стандартное переднее крепление ВА или наконечник с отверстием ROE из нержавеющей стали AISI 303 с бронзовой втулкой
- •Электродвигатель постоянного тока 12 или 24 В (Характеристики двигателя см. на стр. 69)
- •Рабочий цикл при максимальной нагрузки: 30% за 10 мин при (-10 ... +40) °С
- ■Стандартная защита IP54
- (правостороннее, код RH)
  - дополнительного обслуживания

#### ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ УСТРОЙСТВА

- Различные передние крепления
- Шток из нержавеющей стали (код SS)
- Задняя скоба (код SP)
- Защита от механической перегрузки, предохранительная муфта (код FS)
- Электродвигатель с тормозом
- Двунаправленный инкрементный энкодер, 100 им./об. с обнулением импульсов, двухтактный, 8 24 Vdc (код EH38)
- Два регулируемых концевых магнитных выключателя (код FCM)
- Дополнительные выключатели для промежуточных положений
- Электромеханический ограничитель штока для линейной скорости до 30 мм/с (код FCE) (Технические данные см. стр. 72)

#### ОПЦИИ:

- •Стандартное положение двигателя, как показано на эскизе •Двигатель с противоположенной стороны (левостороннее, код LH)
- Механизм заправлен высокоресурсной смазкой и не требует ■Тыловое крепление повернуто на 90°(код RPT 90)

Характеристики с электродвигателем постоянного тока DC 24 B

(Характеристики с DC 12 В: той же нагрузки, линейная скорость на 10 % ниже, электрический ток в 2 раза выше)

1-заходный трапецеидальный винт Tr 14 4						
Отношение	Усилие [Н]	Скорость [мм/с]	Ток [А]			
RH1	680	50	4			
RV1	1020	32	4			
RN1	1770	16	4			
RL1	2960	8	4			
RXL1	4000	4	4			

2-заходный трапецеидальный винт Tr 14 8 (P4)							
Отношение	Усилие [Н]	Скорость [мм/с]	Ток [А]				
RH2	430	100	4				
RV2	650	64	4				
RN2	1160	32	4				
RL2	1970	16	4				

3-заходный трапецеидальный винт Tr 14 12 (P4)							
Отношение	Усилие [Н]	Скорость [мм/с]	Ток [А]				
RH3	310	150	4				
RV3	470	96	4				
RN3	840	48	4				
RL3	1430	24	4				

#### Условия самоблокировки

Информация о статической самоблокировки с нагрузкой на сжатие и растяжение на стр. 68.

#### ПРИМЕР ЗАКАЗА

ATL 10	RL1	C200	DC 24 B	FCM				
Серия и размер	Отноше- ние	Ход штока	Двигатель	Ограничители хода штока	П~.	полнитель устройства	Опь	ции



#### 12.2 Условия статической и динамической самоблокировки штока

- Линейный механизм самоблокируется при условии, когда:
  - -применяемое усилие на сжатие или растяжение при неработающем линейном механизме не вызывает линейное перемещение (**самоблокируется статически**).
  - -выключении подачи питания на электродвигатель работающего линейного механизма со сжимающим и тянущим усилием, прекращается перемещение (самоблокируется динамически).

#### Условия самоблокировки описаны в следующих ситуациях:

#### 1. Полностью статическая самоблокировка

Механизм не работает, отсутствует вибрационная нагрузка (условие обеспечения). Применяемая на актуаторе сжимающая или растягивающая нагрузка (до максимально допустимой) не приводит к линейному перемещению: линейные механизмы с 1-заходной трапецеидальной резьбой.

#### 2. Частичная статическая самоблокировка

Механизм не работает, отсутствует вибрационная нагрузка (условие обеспечения).

- применяемое на механизме усилие на сжатие или растяжение (до 70% максимально допустимого) не приводит к началу линейного перемещения: линейные механизмы с 2-заходной трапецеидальной резьбой, передаточные отношения RL и RN.
- применяемое на механизме усилие на сжатие или растяжение (до 50% максимально допустимого) не приводит к началу линейного перемещения: линейные механизмы с 2-заходной трапецеидальной резьбой, передаточные отношения RV и RH
- применяемое на механизме усилие на сжатие или растяжение (до 30% максимально допустимого) не приводит к началу линейного перемещения: линейные механизмы с 3-заходной трапецеидальной резьбой

**ПРИМЕЧАНИЕ:** при нагрузках, выше указанных, мы предлагаем использовать электродвигатель с тормозом.

#### 3. Статический обратный ход

Актуаторы с шариковинтовой передачей, в основном, не самотормозящиеся, то есть даже при применении нагрузки менее 20% максимально допустимого значения возможно самопроизвольное перемещение штока под воздействием нагрузки. Поэтому мы рекомендуем использовать электродвигатель с тормозом.

По всем неоднозначным условиям самоблокирования, как статического, так и динамического, пожалуйста, свяжитесь с Отделом Технической Поддержки.

#### Точность остановки

При отключении подачи питания на электродвигатель остановка актуатора зависит от следующих факторов:

- -КПД механизма и линейная скорость;
- -момент инерции электродвигателя;
- -момент инерции нагрузки.

Очень важно оценить взаимосвязь всех этих факторов для того, чтобы проверить необходимость электрического торможения и, соответственно, амортизатора и/или электродвигателя с тормозом. Обычно, линейные механизмы, работающие со скоростью до 15-30мм/с, не требуют вспомогательного устройства торможения. При высоких нагрузках в направлении движения или при требуемой точности остановки и повторении, рекомендуется использовать двигатель с тормозом.

Если у Вас возникли какие-то вопросы относительно применения, пожалуйста, свяжитесь с нашим Отделом Технической Поддержки.



#### 12.3 DC Электродвигатели (постоянного тока)

Коллекторные электродвигатели с заменяемыми щетками. (механизмы ATL 10, UAL 0, BSA 10, BSA 11, UBA 0, CLB 25, CLB 27)

Двигатели с возбуждением от постоянных магнитов, без вентилятора, с тормозом или без. Щетки с большим сроком эксплуатации.

Двигатели укомплектованы двужильным кабелем 2x1 мм, 1.5 мм длиной. Масса двигателя: 1.3 кг.

Выходная мощность	70	Вт
Номинальный ток	3.7 A (24 B)	8.4 A (12 B)
Максимальный ток	18 A (24 B)	30 A (12 B)
Сопротивление	0.85 Ом	0.23 Ом
Сопротивление	(24 B)	(12 B)
Степень защиты	ΙP	54

Номинальная частота вращения	3000 об/мин.		
Номинальный крутящий момент	0.22 Нм		
Максимальный крутящий момент	1.1 Нм		
Индуктивность	1.34 мГн		
Класс изоляции	F	=	

ДВИГАТЕЛЬ С ТОРМОЗОМ: по запросу-нормально замкнутый электромагнитный тормоз DC.

По запросу возможно осуществить отдельную подачу питания на тормоз

Общая масса электродвигателя с тормозом: 1.8 кг.

Питание: 0.4 А для 24 В; 0.85 А для 12 В Тормозной момент на тормозе: 0.5 Н\*м

**ВНИМАНИЕ!** Тормоз двиг-ля нормально замкнутый; для того, чтобы активировать его, требуется постоянная подача номинального напряжения. При низком напряжении тормоз не открывается.

#### Двигатели HE со сменными съемными щетками (механизмы серии LMR, ATL, CLA, LMP, LMI)

Электродвигатели с возбуждением от постоянных магнитов без вентилятора.

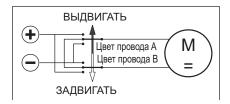
Двигатель не комплектуется тормозом и щетки не заменяются

Обмотка стандартных DC двигателей указанной мощности имеет класс изоляции "B"

Данные двигатели имеют специальный защитный кожух, монтируемый на защитный кожух двигателя что позволяет достичь класс защиты ( Protection Class) по IP: 65.

Указанные в каталоге диаграммы к механизмам с двигателями постоянного тока иллюстрируют изменение нагрузочной способности механизма на штоке в зависимости от внешнего усилия. Данные диаграммы позволяют выбрать требуемую скорость в зависимости от усилия.

#### Схема подключения электродвигателя - направление движения штока.



Механизм с DC двигателем Правосторонний монтаж	1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	LMR 03	ATL 02	ATL 05	ATL 08	ATL 12	CLA 20	CLA 25
Цвет провода А	красный	красный	коричневый	коричневый	коричневый	красный	коричневый	коричневый
Цвет провода В	черный	черный	голубой	голубой	голубой	голубой	голубой	голубой

Механизм с DC двигателем, Левосторонний монтаж	LMR 01	LMR 03	ATL 02	ATL 05	ATL 08	ATL 12	CLA 20	CLA 25
Цвет провода А	красный	красный	голубой	голубой	голубой	голубой	голубой	голубой
Цвет провода В	черный	коричневый	коричневый	коричневый	коричневый	красный	коричневый	коричневый



### 12. Асинхронные электродвигатели

						,	
Механизм	Двигатель	Мощность кВт	Кол-во поюсов	Вх. напряжение Vca, B	Частота Гц	Номинальный ток А	Конденсатор мкФ
	АС 3-фазный	0.06		230/400		0,7-0,4	-
ATL 02	АС 1-фазный	0.06	2	230	50	0.68	5
		0.12	2			0,81-0,46	-
A-TI 40	АС 3-фазный	0.09	4	230/400	<b>50</b>	0,8-0,45	-
ATL 10	AC 1 doguniă	0.12	2	000	50	2.6	12.5
	АС 1-фазный	0.09	4	230		1.6	12.5
	AC 2 dagger 19	0.25	2	000/400		1,3-0,75	-
ATI 40	АС 3-фазный	0.18	4	230/400	50	1,1-0,66	-
ATL 12	AC 1 doggu uš	0.25	2	000	50	2.1	20
	АС 1-фазный	0.18	4	230		1.9	16
01.4.00	АС 3-фазный	0.06	0	230/400	50	0,7-0,4	-
CLA 20	АС 1-фазный	0.06	2	230	50	0.68	5
	A C 2 da · · · ·	0.12	2	000/400		0,81-0,46	-
CLA 25 AC 3-фазный	0.09	4	230/400	50	0,8-0,45	-	
CLA 25S AC 1-фазный	0.12	2	220		2.6	12.5	
0 = 1 = 0	JLA 25М │ АС 1-фазный	0.09	4	230		1.6	12.5
CLA 28	АС 3-фазный	0.06	2	230/400	50	0,7-0,4	-
CLA 28 T	АС 1-фазный	0.06	2	230	50	0.68	5
	АС 3-фазный	0.12	2	220/400		0,81-0,46	-
BSA 10	АС 3-фазный	0.09	4	230/400	50	0,8-0,45	-
BSA 11	АС 1-фазный	0.12	2	230	50	2.6	12.5
	АС 1-фазный	0.09	4	230		1.6	12.5
	АС 3-фазный	0.25	2	230/400		1,3-0,75	-
DCA 12	АС 3-фазный	0.18	4	230/400	50	1,17-0,66	-
BSA 12 A	АС 1-фазный	0.25	2	220	50	2.1	20
		0.18	4	230		1.9	16
	AC 2 dags	0.12	2	230/400		0,81-0,46	-
CLB 25	АС 3-фазный	0.09	4	230/400	50	0,8-0,45	-
CLB 27	АС 1-фазный	0.12	2	230	50	2.6	12.5
	до г-фазпый	0.09	4	230		1.6	12.5



#### 12.4 Асинхронные электродвигатели Класс Тормозной Тормозной Класс Источник питания Класс защиты номин. изоляции Вентилятор Тормоз момент катушки тормоза защиты двигателя ТОК (1) (2)(3)Нм тормаза (1) Α F IP 55 Не доступен Не доступен Источник DC пост. тока F IP 55 0.05 IP 44 Стандарт По запросу 1.7 через выпремитель Источник DC пост. тока 0.09 F IP 55 Стандарт По запросу 4 IP 44 через выпремитель Не доступен F Не доступен IP 55 Источник DC пост. тока F IP 55 Стандарт По запросу 0.05 1.7 IP 44 через выпремитель F IP 55 Стандарт Не доступен Источник DC пост. тока F IP 55 0.05 IP 44 Стандарт По запросу 1.7 через выпремитель Источник DC пост. тока F IP 55 Стандарт По запросу 0.09 4 IP 44 через выпремитель Источник DC пост. тока F IP 55 0.05 IP 44 Стандарт По запросу 1.7 через выпремитель

<sup>(1)</sup> По запросу доступны более высокий класс защиты и класс изоляции.

<sup>(2)</sup> Нормально закрытый электромагнитный тормоз постоянного тока с постоянными магнитами. питание осуществляется от однофазной сети переменного тока через встроенный выпрямитель.

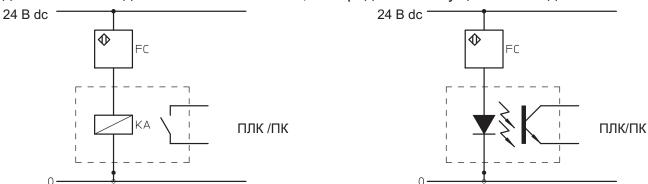
<sup>(3)</sup> Электродвигатели с раздельной подачей питания на тормоз и двигатель доступны по запросу. Данное подключение применяется в случае применения электродвигателя с тормозом в составе с преобразователем частоты.



#### 13. ОГРАНИЧИТЕЛИ ХОДА ШТОКА И ПОЗИЦИОННОЕ УПРАВЛЕНИЕ

#### ОБЩАЯ ИНФОРМАЦИЯ

В случае применения линейных механизмов, где концевые ограничители хода штока должны быть подключены к ПЛК или ПК, мы предлагаем осуществить подключение



# 13.1 Магнитные ограничители хода штока (геркон) FCM (линейные механизмы серии ATL, BSA, UAL, UBA, LMI 02 и LMP 03)



Магнитное поле кольца, которое установлено на гайке, активирует контакт геркона, закрепленного на защитной трубе с помощью зажима. Положение ограничителей вдоль трубы легко регулируется.

Ограничители, используемые для определения любого промежуточного положения (между Lc и La), переключаются в двух разных положениях в зависимости от направления движения штока (выдвижение или задвижение). ВНИМАНИЕ! Магнитные концевые ограничители могут работать только при подключении к цепи управления для того, чтобы активировать электрическое реле. Не подключайте их в сериях между подачей питания и электродвигателем.

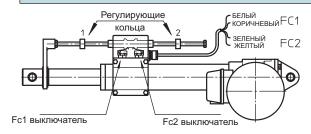
НОМИНАЛЬНОЕ ЗН	АЧЕНИЕ	ΓEF	РКОНОВ

	DC	AC	
Номинальное напряжение	(3 130) B	(3 130) B	
Макс. мощность переключения	20 Вт	20 VA	
Макс. ток переключения	300 мА (резис	тивная нагрузка)	
Макс. индуктивная нагрузка	3 Вт		

Стандартно: NC ограничитель (нормально замкнутый -контакт) оборудован сигналом LEDS (светодиодным -сигналом) и защитным варистором от скачков - напряжения.

Стандартный кабель длиной 2м; провода 2х0.75мм По запросу возможны различные конфигурации: NO (нормально открытый); CS (заменяемый контакт). Для получения более подробной информации, пожалуйста, свяжитесь с Отделом Технической Поддержки.

#### 13.2 Электрические ограничители хода штока FCE (механизмы ATL10, ATL12, BSA10, BSA12)



Номинальное значение контактов					
Цопражонно	Макс. ток				
папряжение	Резистивная нагрузка Индуктивная нагруз				
250 Bac	5 A	3 A			
30 Bdc	5 A	0.1 A			
125 Bdc	1.4 A	-			

Два электрических ограничителя, установленных внутри герметичной пластиковой коробки, активируются с помощью двух регулируемых колец через воротник вала Стандартные ограничители подключаются как NC, длина кабеля 1,5м; провода 4 х 0,75мм.

По запросу они могут подключаться как NO или CS (по наличию конфигураций, пожалуйста, свяжитесь с Отделом Технической Поддержки).

**Мин.длина Lc** при задвинутом штоке регулируется с помощью кольца 1. FC1 ограничитель подключается с помощью БЕЛОГО и КОРИЧНЕВОГО кабелей.

Макс.длина La при выдвинутом штоке регулируется с помощью кольца 2. FC2 ограничитель подключается с помощью ЖЕЛТОГО и ЗЕЛЕНОГО кабелей.

Положение латунных колец вдоль опорного стержня из нержавеющей стали легко регулируется.

**ВНИМАНИЕ!** Электрические ограничители могут работать только при подключении к цепи управления для того, чтобы активировать электрическое реле. Не подключайте их в сериях между подачей питания и электродвигателем.



### 13. ОГРАНИЧИТЕЛИ ХОДА ШТОКА И ПОЗИЦИОННОЕ УПРАВЛЕНИЕ

#### 13.5 Энкодер GI (линейные механизмы LMR01 и LMR03)

Эффект Холла, двунаправленный, инкрементальный энкодер

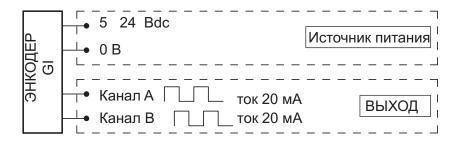
Конфигурация выхода: Возвратно-поступательный Код GI 21: 2 выходных канала, 1 импульс на оборот Код GI 24: 2 выходных канала, 4 импульса на оборот

Длина кабеля: как кабель двигателя

Защита от изменения полюсов

Защита от любого неправильного выходного соединения

Примечание: Информацию по цвету проводящего кабеля можно посмотреть на схеме подключения в «Инструкции по установке», которые поставляются вместе с изделием.



#### 13.6 Энкодер EH38 (линейные механизмы ATL 10, UAL 0, BSA 10, UBA 0)

Двунаправленный, инкрементальный, оптический энкодер

Конфигурация выхода: Возвратно-поступательный

Код ЕН38: 2 канала выхода, 100 импульсов на оборот, с нулевой установкой импульса

Длина кабеля: 1.3 м

Защита от короткого замыкания Защита от изменения полюсов

Защита от любого неправильного выходного соединения

Напряжение на входе: 8 24 B dc

Потребление питания при отсутствии нагрузки: 100 мА

Макс изменяемый ток: 50мА на канал

Примечание: Предохранительная муфта FS не может применяться с вращательным энкодером

(исходное положение не сохраняется из-за проскальзывания).

